

Einladung zum öffentlichen Projekttreffen am 9.11.2016

FOLLOW>>>ME

Intralogistiksystem mit fahrerlosen Transport-Systemen

Verbundprojekt der iFD GmbH, LIVINGSOLIDS GmbH, SICK AG und des Instituts für Werkzeugmaschinen und Produktionsprozesse (IWP) der TU Chemnitz

- Wann:** Mittwoch 9.11.2016 15-18 Uhr
- Wo:** Technische Universität Chemnitz
Haus M, Reichenhainer Straße 70, 09126 Chemnitz
- Was:** Vorträge zum Konzept und aktuellem Arbeitsstand mit ausreichend Zeit für gemeinsame Gespräche und Erörterung möglicher Synergien
- Für:** Interessierte Mitglieder der 3Dsensation Allianz und PTJ

Um Anmeldung bis 4.11. wird gebeten.

Kontakt: manuel.dudczig@mb.tu-chemnitz.de oder Tel: 0371-531-36284

Vision von FOLLOWme

Ein wichtiger Aspekt bei der Entwicklung des FTS besteht darin, **die bestehende Sensorik um 3D-Kameras** zu erweitern. Ein Ziel des Projekts ist es, die Sensorik zu befähigen, das FTF so zu steuern, dass es in der Lage ist einem **Kommissionierer zu folgen** und dabei sowohl auf eine **statische als auch auf eine sich dynamisch ändernde Umgebung** zu reagieren. Weiterhin registriert das FTF die Artikel, die ihm übergeben werden und überprüft dann auf Korrektheit. Die An- und Rückfahrt zum Regalstandort sowie zum Zielort, können die FTF bei Bedarf autonom erledigen.

Ein weiterer Aspekt ist die intelligente Unterstützung des Mitarbeiters mittels Augmented Reality (AR). Diese umfasst u. a. die effiziente Routenplanung sowie die Assistenz für die Ansteuerung der korrekten Behälter zur Entnahme von Artikeln.

Mit modernen Ansätzen der Mensch-Maschine-Interaktion, unter Einsatz innovativer Sensorik, Simulationstechnik und Assistenz, sollen die auftretenden körperlichen Belastungen für den Kommissionierer deutlich reduziert werden.

Visualisierung der Projektvision



Partner und Aufgaben im Verbundprojekt



Projektkoordinator, Einbindung der Logistiksteuerung und -überwachung sowie Simulationsentwicklung



Realisierung der interaktiven 3D-Visualisierung zur Prozesssteuerung und -überwachung



Entwicklung Sensorkonzept, 3D-Datenerfassung und -verarbeitung, Integration von Sicherheitskomponenten



Entwicklung des FTF, Konzept der Mensch-Technik-Interaktion mit Umsetzung der Pick-by-AR-Lösung

GEFÖRDERT VOM

